نشریه مهندسی مکانیک امیرکبیر

نشریه مهندسی مکانیک امیرکبیر، دوره ۵۰، شماره ۲، سال ۱۳۹۷، صفحات ۲۹۵ تا ۳۰۸ DOI: 10.22060/mej.2017.11795.5185



کمینهسازی میزان انتقال حرارت از محفظه های مستطیلی با جابهجایی آزاد در نسبتهای منظری مختلف با یافتن مشخصات آرایهای از پره های نازک عایق به وسیله الگوریتم کوچ پرندگان

سميرا پايان*، آرمان عظيمي فر

گروه مهندسی مکانیک، دانشگاه سیستان و بلوچستان، زاهدان، ایران

چكيده: در اين مقاله محاسبه مشخصات بهينه پرههاى نازک متصل به ديوار گرم در محفظههاى بسته با جابهجايى آزاد در نسبتهاى منظرى مختلف مورد بررسى قرار گرفته است. معادلات پيوستگى، ممنتوم و انرژى بهوسيله روش حجم محدود، گسسته مىشوند و معادلات بهوسيله الگوريتم سيمپلر حل مىشوند. پرهها روى ديوار گرم متصل مىشوند و از الگوريتم بهينهسازى کوچ پرندگان براى بهينهسازى مکان و طول پرهها استفاده شده است. براى مدل سازى پرههاى با هدايت حرارتى بالا، ضرايب بدون بعد ديفيوژن معادلات ممنتوم و انرژى بىنهاى برهها استفاده شده است. و براى مدل سازى پره هاى عايق ضرايب ديفيوژن معادلات ممنتوم و انرژى به ترتيب بىنهايت و بسيار کوچک قرار داده شده است. هدف، يافتن مشخصات بهينه آرايه پرههاى متصل شده به ديوار گرم محفظهاى مستطيلى است به نحوى که انتقال حرارت از ديوار سرد کمينه شود. براى اين کار نتايج الگوريتم کوچ پرندگان با مقادير مرجع مقايسه شده است. نتايج نشان مىدهد که الگوريتم کوچ پرندگان قادر به پيدا کردن مشخصات بهينه آرايه پرههاى ايت که تا به حال با استفاده از روشهاى ديگر محاسبه نشده است. نتايج نشان مىده نده است. نادر نمان پيدا کردن مشخصات بهينه آرايه ايهاى از پرهها است که تا به حال با استفاده از روشهاى ديگر محاسبه نشده است. نتايج به دست آمده نشان بهيد كيرا گردن مشخصات بهينه آرايهاى از پرهها است که تا به حال با استفاده از روشهاى ديگر محاسبه نشده است. نتايج به دست آمده نشان ميدا کردن مشخصات بهينه آرايهاى از پرهها است که تا به حال با استفاده از روشهاى ديگر محاسبه نشده است. نتايج به دست آمده نشان داد که با افزايش نسبت منظرى و افزايش تعداد پره ها (افزايش تعداد متغيرها) ممکن است الگوريتم کوچ پرندگان توانايى لازم جهت يافتن مهاى را نداشته باشد. اين موضوع با چند تست عددى مورد بررسى قرار گرفت. به اين ترتيب با کاهش تعداد منغيرها (ثابت نگه داشتن

تاریخچه داوری: دریافت: ۲۵ تیر ۱۳۹۵ بازنگری: ۲ اسفند ۱۳۹۵ پذیرش: ۱۵ اسفند ۱۳۹۵ ارائه آنلاین: ۲۳ اسفند ۱۳۹۵

> کلمات کلیدی: جابهجایی آزاد الگوریتم کوچ پرندگان پرههای نازک عایق نسبتهای منظری

۱- مقدمه

مطالعه محفظههای با جابهجایی آزاد با دیوارههای عمودی فعال به دلیل کاربرد فراوان این محفظه ها در صنعت، یکی از موضوعات جذاب برای محققین علوم گرمایی در دهههای اخیر بوده است. در بسیاری از کاربردها باید انتقال حرارت جابهجایی آزاد از محفظه را کاهش داد مانند فاصله بین دو شیشه در پنجرههای دو جداره و یا بین پوشش شیشهای و صفحه جاذب در کلکتورهای خورشیدی که این مسئله در پژوهش پیشرو مورد ارزیابی قرار خواهد گرفت.

تحقیقات زیادی در زمینه بهبود انتقال حرارت در محفظههای بسته با نسبتهای منظری مختلف انجام شده است که اکثراً شامل اتصال پره نازک به دیواره گرم بوده است. در سال ۱۹۹۲ هسنایی و همکاران [۱] انتقال حرارت بهوسیله جابهجایی آزاد در محفظه مستطیلی زاویهدار و عمودی با پرههای عایق متصل شده به دیوار گرم را بررسی کردند. در مطالعه آنها اعداد ریلی از ۲۰۱۳ ۲۰۱۰×۲۰ نسبت طول به عرض از ۲/۵ تا بینهایت، طول بدون بعد پره از صفر تا ۱۰ فاصله بدون بعد پرهها از یکدیگر از ۲/۵۰ تا ۲ و زاویه محفظه از صفر تا ۶۰ تغییر میکرد. عدد پرانتل نیز ۲/۷۲ بود. آنها به این نتیجه رسیدند که طول بدون بعد پره تأثیر زیادی بر انتقال حرارت از محفظه دارد، و با کاهش فاصله بدون بعد پرهها، انتقال حرارت کاهش مییابد. آنها همچنین نتیجه گرفتند با تغییرات مناسب پارامترهای هندسی

می توان انتقال حرارت از محفظه را نسبت به حالت بدون پره کاهش داد. در سال ۱۹۹۳ نگ و همکاران [۲] اثر یک پره ضخیم (با ضخامت ۵/۰ تا ۱۰ درصد عرض محفظه) با طولی معادل ۲۰ درصد عرض محفظه را بررسی نمودند. در این تحقیق اثر رسانایی نسبی پره، از مقادیر خیلی کم (پره عایق) تا مقادير بالا (پره كاملاً رسانا) مطالعه شد. نتايج حاصل نشان دهنده وجود یک مقدار خاص از ضخامت نسبی (حدود ۲ درصد) بود که به ازای آن میزان انتقال حرارت حداقل میشد. نتایج این تحقیق اثر پره عایق در کاهش نرخ انتقال حرارت را نشان میداد. در سال ۱۹۹۷ لاخال و همکاران [۳] انتقال حرارت جابهجایی آزاد در محفظههای مستطیلی زاویهدار با پرههای با هدایت حرارتی بالا، متصل شده به دیوار گرم را بررسی کردند. در مطالعه آنها اعداد ریلی از ۲۰۲ تا ۲۰۰×۲، نسبت طول به عرض از ۲/۵ تا بینهایت، طول بدون بعد پره از صفر تا ۱ و فاصله بدون بعد پرهها از یکدیگر از نسبت منظری تا ۰/۳۳ و زاویه محفظه از صفر تا ۶۰ تغییر می کرد. عدد پرانتل نیز ۰/۷۲ بود. آنها نتيجه گرفتند انتقال حرارت در محفظه متأثر از وجود پرهها است و در اعداد ریلی کم، انتقال حرارت هدایت حاکم است و زمانی که طول بدون بعد پرهها ۰/۷۵ و فاصله بدون بعد پرهها از یکدیگر ۰/۳۳ باشد، مقدار انتقال حرارت کاهش می یابد و این موضوع با افزایش زاویه نیز ادامه می یابد. در سال ۲۰۰۲ ادجلات و همکاران [۴] تأثیر دیوار گرم موجدار و زاویه شیب را روی اعداد ناسلت متوسط و محلی در یک محفظه موجدار مطالعه کردند. در سال ۲۰۰۳ شی و خدادادی [۵] اثر حضور یک پره نازک با رسانایی بینهایت

نويسنده عهدهدار مكاتبات: s_payan_usb@eng.usb.ac.ir

را بر پدیده انتقال حرارت جابهجایی طبیعی در یک محفظه مربعی بررسی نمودند. در کار آنها اثر یک پره با طولهای مختلف ۲۰،۳۵ و ۵۰ درصد عرض محفظه در مقادیر مختلف عدد ریلی و در هفت موقعیت مختلف روی دیوار گرم بررسی شد. نتایج نشاندهنده افزایش نرخ انتقال حرارت در مقادیر بالای عدد ریلی، به صورت مستقل از طول و مکان پره است. همچنین نتایج بیانگر افزایش بیشتر در نرخ انتقال حرارت، در صورت قرارگیری پره در نزدیکی دیواره های عایق بوده است. در سال ۲۰۰۵ بیلگن [۶] اثر یک پره نازک با طولهای مختلف (۱۰ تا ۹۰ درصد ارتفاع محفظه) را در موقعیتهای مختلف روی دیواره گرم (۰ تا ۹۰ درصد ارتفاع محفظه) بررسی کرد. در تحقیق مذکور مقادیر مختلف رسانایی نسبی (۰ تا ۶۰) بررسی شدهاند. نتایج بیانگر کاهش عدد ناسلت با افزایش طول پره و رسانایی نسبی بوده است. همچنین مشاهده شد که به ازای یک موقعیت خاص پره که اغلب نزدیک به مرکز محفظه است، نرخ انتقال حرارت جابهجایی کمینه می شود. در سال ۲۰۰۵ داسیلوا و جاسلین [۷] اثر پره کاملاً رسانا بر انتقال حرارت جابهجایی در یک محفظه مکعبی را بررسی نمودند. هدف آنها بررسی اثر حجم پره و نسبت منظری پره بود. نتایج این تحقیق بیان کرد که در نسبت حجمی بالا (۱۰درصد حجم محفظه)، نسبت منظری تأثیری در نرخ انتقال حرارت نخواهد داشت و نرخ انتقال حرارت به صورت یکنواخت با طول پره افزایش خواهد یافت. اما در نسبت حجمی کم (۰/۱ درصد حجم محفظه)، نرخ انتقال حرارت با نسبت منظری و طول افقی پره افزایش خواهد یافت. در سال ۲۰۰۶ آمباریتا و همکاران [۸] اثر دو پره عایق را بررسی کردند که به طور متقارن روی دیوارههای افقی عایق نصب شده بودند. طول نسبی پره ها از ۶/۰ تا ۷/۷ و محل نصب آنها از ۲/۲ تا ۸/۸ عرض محفظه تغییر می کرد. نکته قابل توجه در نتایج این تحقیق آن بود که آرایش پیشنهاد شده در یک جهت خاص تا ۹۸ درصد و در جهت دیگر تا ۴۲ درصد نسبت به حالت بدون پره، باعث افزایش انتقال حرارت شد. در سال ۲۰۰۷ بن ناخی و چامخا [۹] اثر پره با طولها و زوایای نصب مختلف روی دیواره گرم محفظه را بررسی کردند. در مسأله مورد بررسی یکی از دیوارههای عمودی که پره روی آن نصب شده بود، دارای ضخامتی ناچیز و دمای بالای آن ثابت بود و سه دیوار دیگر آن رسانایی و ضخامتی متناهی داشتند و سطح بیرونی آنها در یک دمای سرد ثابت قرار داشت. پره مورد بررسی کاملاً رسانا بوده و در وسط دیواره گرم نصب شده بود. بر اساس نتایج ارائه شده در کار آنها می توان نتیجه گرفت که برای پرههایی با طول کم و به ازای رسانایی کم دیوارهها، کمترین میزان انتقال حرارت روی دیواره سرد به ازای زاویه نصب ۹۰ درجه حاصل خواهد شد. در سال ۲۰۱۱ نوگوارا و همکاران [۱۰] جابهجایی آزاد در محفظههای مستطیلی با نسبت طول به عرض مختلف را بررسی کردند. آنها محفظهای با دیواره عمودی فعال و دیوارههای افقی عایق را در نظر گرفتند. هدف آنها بررسی تأثیر نسبت منظری و عدد ریلی روی میدان جریان و انتقال حرارت در محفظه بود. آن ها به این نتیجه رسیدند که عدد ریلی تأثیر زیادی بر روی میدان جریان و انتقال حرارت و ضخامت لایهمرزی حرارتی دارد و همچنین

عدد ناسلت متأثر از نسبت منظری است. در سال ۲۰۱۶ الاتار و همکاران [۱۱] اثر یک پره ضخیم با نسبتهای هدایت حرارتی مختلف، روی عدد ناسلت متوسط از یک محفظه مربعی با دیوار عمودی فعال را در نظر گرفتند. نتایج بهدست آمده از کار آنها نشان داد، برخی عوامل مانند ضخامت پره برای نسبت هدایت هدایت حرارتی ۱۰ تا ۱۰۰ اثر کمی بر روی انتقال حرارت دارد و در نسبت هدایت حرارتی ۱۰۰۰ هیچ اثری ندارد. اما با افزایش طول پره و نسبت هدایت حرارتی انتقال حرارت افزایش می یابد.

برخی از کارها نیز در زمینه بهینهسازی محفظههای همراه با جابهجایی آزاد انجام شده است. درسال ۲۰۰۴ کولاکو و اورلاند [۱۲] روش گرادیان مزدوج را با مسئله الحاقى براى تشخيص همزمان شرايط مرزى در حفرههاى نامنظم دوبعدی همراه با جابهجایی آزاد اعمال کردند. در سال ۲۰۰۵ داسیلوا و جاسلین [۱۳] هندسه کانالهای C و L شکل، در جابهجایی آزاد لایهای را بهینهسازی کردند تا محدودیتهای کلی را بهدست آورند. هدف کمینه کردن آهنگ انتقال حرارت از دیوار گرم به دیوار سرد بود. آنها ارتفاع، طولها و فاصله را بهینهسازی کردند و نشان دادند برای شرایط مرزی خاص و اعداد ریلی کم، هدف مسئله که کاهش آهنگ انتقال حرارت است، ارضا خواهد شد. در سال ۲۰۰۹ پایان و همکاران [۱۴] از روش گرادیان مزدوج برای ارزیابی توزیع شار حرارتی روی دیوار گرم به منظور بهینهسازی انتقال حرارت روی دیوار سرد استفاده کردند. در سال ۲۰۱۰ آذرکیش و همکاران [۱۵] هندسه یک پره طولانی با تولید گرمای حجمی را بهینهسازی کردند. آنها تأثير دمای پايه، متغيرهای ضريب انتقال حرارت جابهجايی، صدور سطح و تولید گرمای حجمی را بر پروفیل پره، توزیع دما در طول پره و بازده پره به صورت عددی بررسی کردند. در سال ۲۰۱۰ آذرکیش و همکاران [۱۶] هندسه بهینه آرایهای از پرههای طولانی را با استفاده از الگوریتم ژنتیک بهبود یافته با هدف بیشینه کردن آهنگ انتقال حرارت از آرایه پرهها بهدست أوردند. در سال ۲۰۱۳ أيونال و همكاران [۱۷] يک محفظه زاويهدار با دیوارهای بالا و پایین عایق و دیوار راست گرم و دیوار چپ سرد را در نظر گرفتند. در سال ۲۰۱۶ عظیمی فر و پایان [۱۸] شکل بهینه محفظه های دو بعدی همراه با جابهجایی آزاد را با استفاده از بلوکهای مشابه و با استفاده از الگوریتم کوچ پرندگان در شرایط مرزی مختلف بهدست آوردند. آنها به این نتیجه رسیدند که برای محفظه دوبعدی با شرایط مرزی دیوار بالا سرد و سه دیوار دیگر گرم با تغییر شکل میلیمتری در دیوارهای گرم می توان انتقال حرارت از دیوار سرد را به میزان قابل توجهی افزایش داد.

با جستجوی گسترده در منابع و مآخذ مشاهده شد تا به حال هیچ الگوریتم بهینهسازی برای محاسبه موقعیت و طول پره های نصب شده بر روی دیوار گرم یک محفظه مستطیلی بسته با جابهجایی آزاد در نسبتهای منظری مختلف انجام نشده است. با توجه به این که تا به حال تمامی تحقیقات انجام شده به روش سعی و خطا انجام شده است به نظر میرسد برخی از حالات ممکن، مورد بررسی قرار نگرفته باشد بنابراین لزوم استفاده از الگوریتم های بهینهسازی در این موارد احساس می شود. به منظور ترکیب ۲- تعريف مسأله

شکل ۱ یک محفظه دو بعدی که شامل سیال تراکمناپذیر است را نشان میدهد. انتقال حرارت جابهجایی آزاد در محفظه غالب است و تقریب بوزینسک در آن به کار رفته است. دیوارهای بالا و پایین عایق هستند. دیوار سمت چپ در دمای t_h و دیوار سمت راست در دمای t_c قرار دارد. عرض محفظه L و ارتفاع آن H است. تعداد پرهها m طول بی بعد پرهها B و نسبت منظری (نسبت ارتفاع به عرض) محفظه است و به صورت رابطه (۱) تعریف می شوند:

$$A = \frac{H}{L}, B_{fi} = \frac{x_{fi}}{L} \tag{(1)}$$



Fig. 1. Schematic of the rectangular cavity with optimal characteristics of array fins attached to the hot wall شکل ۱: طرحواره محفظه مستطیلی با مشخصات بهینه آرایه پرهها متصل شده به دیوار گرم

هر پره نازک شامل یک طول و یک موقعیت است که از پایین محفظه اندازه گیری می شود. این دو پارامتر مشخصه های یک پره نامیده می شوند. هدف، پیداکردن مشخصه های بهینه آرایه ای از پره های نازک متصل شده به دیوار گرم یک محفظه با جابه جایی آزاد است به طوری که مقدار انتقال حرارت از دیواره سرد کمینه شود. پره های داخل محفظه قادر به کنترل مقدار انتقال حرارت از محفظه هستند. این کنترل به واسطه تأثیر پره ها بر روی حرکت جریان جابه جایی آزاد و همین طور افزایش سطح در صورت وجود ضریب هدایت حرارتی مشخص پره ها است. همان طور که در شکل ۲(الف) ضریب هدایت حرارتی مشخص پره ها است. همان طور که در شکل ۲(الف) برای هر پره در بازه مورد نظر طراح انتخاب می کند که x طول هر پره و yموقعیت آن می باشد. سپس این متغیرها را از فضای پیوسته بین مقادیر کمینه

الگوریتم بهینهسازی با جابهجایی آزاد از یک مدل ساده استفاده شده است. ابتدا یک سری پره با هدایت حرارتی بالا بر روی دیوار گرم نصب شد به طوری که میزان انتقال حرارت از محفظه کاهش یابد. نتایج به دست آمده حاکی از بهدست آوردن شرایطی بود که تا به حال با استفاده از روش سعی و خطا به دست نیامده است. در ادامه از آنجا که هدف از این مقاله کاهش میزان انتقال حرارت است، ۴ پره عایق در دو نسبت منظری ۲ و ۴ به دیوار عایق متصل شدند. نتایج الگوریتم بهینهسازی در نسبت منظری ۲ در هر دو عدد ریلی، پره های با طول یکسان ۰/۵ را به دست آورد. همچنین در هر دو عدد ریلی، پرهها در فواصل تقریباً مساوی ۰/۴ از هم قرار گرفتند. نتایج الگوریتم بهینه سازی در نسبت منظری ۴ در عدد ریلی ۱۰۴، پرههای با طول تقریباً یکسان در بازه (۰/۴–۰/۳۳) و در عدد ریلی ۱۰^۵ اندکی بیشتر از عدد ریلی ۱۰۴ در بازه (۰/۴۴–۰/۳۶) را به دست آورد. همچنین در هر دو عدد ریلی، پره ها در فواصل تقریبا مساوی ۸/۸ قرار گرفتند. سپس برای کاربردی شدن مسئله، مسئله بهینهسازی در نسبت منظری ۱۰ به کار گرفته شد. در این مسئله به واسطه افزایش نسبت منظری، تعداد متغیرهای بیشتر برای دست یافتن به کاهش بیشتر انتقال حرارت در نظر گرفته شد. اما افزایش دامنه حل و افزایش تعداد متغیرها (افزایش تعداد پره ها) از دقت الگوریتم کوچ پرندگان می کاهد، بنابراین تعدادی تست با کاهش تعداد متغیرها (با ثابت نگهداشتن مکان آنها و تنها یافتن طول) و افزایش تعداد ذرات فضای نمونه بر روی نتایج الگوریتم انجام شد. ابتدا با افزایش تعداد ذرات از ۴۰ به ۱۰۰ با ۱۸ متغیر (۹ مکان و ۹ طول برای پره ها) دیده شد که میزان تابع هدف و در نتیجه آن میزان ناسلت تغییر کرده است اما تابع هدف حتی با وجود ۱۰۰ ذره تا تكرار آخر تغییر می كرد. بنابراین اطمینان از بهینه بودن آن معقول نبود، لذا با توجه به نتایج قسمت قبل که دیده شد الگوریتم کوچ پرندگان در دو نسبت منظری ۲ و ۴ تعدادی پره را با فواصل مساوی از هم قرار داده است، در نسبت منظری ۱۰ نیز با ثابت نگه داشتن ۹ پره در فواصل ۱ از هم با استفاده الگوریتم بهینهسازی، طول هر پره محاسبه شد. نتایج به دست آمده نشان داد که کاهش دامنه حل حتی با تعداد ۴۰ ذره، تأثیر بیشتری بر درصد کاهش دارد (هنگامی که طول پره ها متغیر باشند دامنه تغییرات نهایتا از صفر تا ۱ است، البته در این مقاله در بیشتر موارد حداکثر طول مورد بررسی ۵/۰است). همچنین می توان برای سادگی در اعمال و نصب پرهها، علاوه بر ثابت نگهداشتن مکان آنها، تنها یک طول بهینه برای تمامی آنها با استفاده از الگوریتم کوچ پرندگان به دست آورد. که این بررسی نیز انجام شده است. در این بررسی مشاهده شد که نتایج از حالت ۹ متغیر بدتر و از حالت ١٨ متغير بهتر است. طبق نتايج بهدست آمده، توصيه مي شود الكوريتم مورد استفاده در نسبت های منظری بزرگتر تغییر کند یا برای سادگی، تنها طول آن ها به عنوان مجهول محاسبه شود.

به این ترتیب حل ارائه شده در این مقاله میتواند جایگزین مناسبی برای حل به روش سعی و خطا در این گونه مسائل برای کاهش انتقال حرارت در محفظههای بسته با جابهجایی آزاد باشد.

و بیشینه محفظه و البته طبق دستور طراح انتخاب می کند. شکل ۲(ب) نشان می دهد که پرههای انتخاب شده توسط الگوریتم کوچ پرندگان ممکن است روی شبکه برنامه جابه جایی آزاد قرار نگیرند. این پرهها توسط یک زیربرنامه به نزدیک ترین نقاط شبکه متصل می شوند (شکل ۲(ج)). در زیربرنامه نوشته شده مختصات x_{grid} می میشوند (شکل ۲(ج)). در زیربرنامه نوشته شده مختصات الاگوریتم کوچ پرندگان می شوند است است و محتصات y_{grid} می شوند (شکل ۲(ج)). در زیربرنامه نوشته شده مختصات x_{grid} می شرکه برای حل جابه جایی آزاد با x انتخاب شده توسط الگوریتم کوچ پرندگان مقایسه می شوند و کمینه این مقادیر نشان دهنده نزدیکی بیشتر x با یک x_{grid} و کمینه این مقایسه می شوند جابجایی آزاد با x انتخاب y_{grid} می می می می می موند و کمینه این مقادیر نشان دهنده نزدیکی بیشتر x با یک y_{grid} و کمینه این مقادیر نشان دهنده نزدیکی بیشتر x با یک y_{grid} و کمینه این مقادیر نشان دهنده نزدیکی بیشتر x با یک y_{grid} و y_{grid} به جابجایی آزاد که y_{adjust} و y به ترتیب به موقعیت نزدیک ترین شبکه به جابه جایی آزاد که عرون بعد فوق العاده بزرگ لزجت (در جریان سیال یان نقاط شبکه، ضرایب بدون بعد فوق العاده بزرگ لزجت (در جریان سیال به حجم کنترل اطراف هر گره در ناحیه ایجاد پره یک ضریب لزجت بزرگ) و ضریب هدایت حرارتی x_{y} برای برقراری شرط تعادل گرمایی در سطح و ضریب هدایت حرارتی x_{y} برای برقراری شرط تعادل گرمایی در سطح با ضریب هدایت حرارتی مشخص در جریان سیال مدل گردند (شکل ۲(د)).

همچنین برای پرههای جامد عایق داخل جریان سیال، از ضریب هدایت حرارتی بسیار پایین علاوه بر ضریب بدون بعد فوق العاده بزرگ لزجت استفاده شده است.

۲- ۱- مسئله مستقيم

معادلات حاکم بر جابهجایی آزاد، شامل یک مجموعهای از معادلات دیفرانسیل جزئی غیر خطی است. این معادلات شامل معادلات پیوستگی، ممنتوم و انرژی می شود. برای مسئله خاص جابهجایی آزاد، معادله انرژی با معادله ممنتوم بوسیله تقریب بوزینسک ترکیب می شود.

$$\tilde{n} = \tilde{n}_0 \left[1 - \hat{a} \left(t - t_0 \right) \right] , \quad t_0 = \frac{t_h + t_c}{2}$$
(Y)

شکل بیبعد معادلات حاکم به شکل زیر است:

$$\frac{\partial U}{\partial X} + \frac{\partial V}{\partial Y} = 0 \tag{(7)}$$

$$U\frac{\partial U}{\partial X} + V\frac{\partial U}{\partial Y} = -\frac{\partial P}{\partial X} + \tilde{A}\left(\frac{\partial^2 U}{\partial X^2} + \frac{\partial^2 U}{\partial Y^2}\right)$$
(*)

$$U\frac{\partial V}{\partial X} + V\frac{\partial V}{\partial Y} = -\frac{\partial P}{\partial Y} + \tilde{A}\left(\frac{\partial^2 V}{\partial X^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial Y^2}\right) + GrT \qquad (\Delta)$$

$$U\frac{\partial T}{\partial X} + V\frac{\partial T}{\partial Y} = \frac{R_k}{pr} \left(\frac{\partial^2 T}{\partial X^2} + \frac{\partial^2 T}{\partial Y^2}\right)$$
(8)

که مقدار *T* برای سیال یک و برای جامد برابر بینهایت میباشد. بینهایت قرار دادن ضریب بیبعد دیفیوژن در این معادلات موجب تولید



Fig. 2. a) finding of coordinates (x,y) for each fin by PSOA b) different between PSOA and Natural convection grids c) adjustment of fins location on the nearest grids d) set of infinite value for non-dimensional diffusion parameter in momentum equation and R_k/pr value in energy equation for control volumes inside the fin

شکل ۲: الف)پیدا کردن جفت مختصات(x,v) برای هر پره بوسیله الگوریتم کوچ پرندگان ب)اختلاف شبکه الگوریتم کوچ پرندگان با شبکه جابجایی آزاد ج)قرار دادن پره های بهدست آمده روی نزدیک ترین نقاط شبکه دامنه فیزیکی د) قرار دادن مقادیر بینهایت ضرایب بدون بعد دیفیوژن در معادله ممنتوم و *R_k/p* برای پرههای با هدایت حرارتی مشخص در معادله انرژی برای حجمهای کنترل در بر گیرنده نقاط داخل پره

سرعت صفر در سیال شده و یک جامد را ایجاد می کند و با برابر قرار دادن انرژی حرارتی هدایتی در سطح مشترک جامد با سیال عبارتی ظاهر می شود که با اعمال آن در معادله انرژی شرط تعادل گرمایی در سطح مشترک جامد–سیال بر قرار می گردد. این پارامتر R_k نام دارد. این پارامتر که در معادله انرژی ظاهر می شود که در آن k_f جامد–سیال بر قرار می گردد. این پارامتر R_k نام دارد. این پارامتر که در معادله انرژی ظاهر شده است، به صورت $R_k = k_f / k_{air}$ می شود که در آن k_f ضریب هدایت حرارتی هوا است. در واقع تنها با تعریف دو ضریب دیفیوژن در معادلات، لازم نیست معادلات حاکم بر سیال و جامد جداگانه حل گردد و سپس با شرایط مرزی مشترک به هم متصل شوند. بلکه هر کجا سیال وجود داشته باشد ضرایب دیفیوژن در معادله ممنتوم برابر یک و در معادله انرژی 1/pr

در زیربرنامه، جابهجایی برای پرههای اعمال شده مقدار بدون بعد لزجت بینهایت و ضریب هدایت حرارتی بیبعد، برای پرههای عایق ناچیز قرار داده میشود و مسئله جابهجایی همان طور که به طور مفصل در حل مسئله مستقیم توضیح داده شد، برای تعامل بین سیال و جامد حل میشود.

$$\begin{split} X_{f,m} &= \left\{ X_{f,i}, X_{f,i}, \dots, X_{f,i}, X_{f,M_f} \right\}, \\ &\cdot \cdot \cdot \leq X_{f,m} \leq \cdot \cdot \mathsf{FATV} \end{split} \tag{15}$$

$$Y_{f,m} = \left\{ Y_{f,i}, Y_{f,i}, \dots, Y_{f,i}, Y_{f,M_f} \right\},$$

$$\cdots \forall \mathsf{T} \Delta \leq Y_{f,m} \leq A - \cdots \forall \mathsf{T} \Delta$$
(1Y)

در اینجا $X_{f,i}$ و $X_{f,i}$ بهترتیب اندازهها و موقعیت پرهها پارامترهای مجهول هستند که بازه تغییرات مکان پرهها $(Y_{f,i})$ و طول آنها $(X_{f,i})$ در معادلات (۱۶) و (۱۷) آورده شده است.

$$\overline{Nu}_{c} = \frac{1}{H} \sum_{nd=1}^{R} Nu_{d,nd} \Delta Y \tag{14}$$

$$\overline{Nu}_{e} = \frac{1}{H} \sum_{nd=1}^{R} Nu_{e,nd} \Delta Y \tag{19}$$

در معادلات (۱۸) و (۱۹)، $Nu_{e,nd}$ و $Nu_{e,nd}$ به ترتیب اعداد ناسلت مطلوب و ارزیابی شده بر روی هر گره موجود بر روی دیوار سرد هستند. \overline{Nu}_{e} متوسط مقدار ناسلت بر روی دیوار سرد در حالت بدون پره است. همچنین \overline{Nu}_{e} میزان متوسط ناسلت محاسبه شده در هنگام نصب پرهها با مشخصات تعیین شده توسط الگوریتم بهینهسازی است.

در اینجا R تعداد گرهها روی دیوار سرد است و nd نشان دهنده شماره گرهها روی دیوار سرد است.

پاسخ این مسئله براساس کمینه کردن یک تابع هدف است که بوسیله رابطه (۲۰) بیان می شود.

$$G((X_{f,m},Y_{f,m})) = \left| B \overline{Nu_c} - \overline{Nu_e}(X_{f,m},Y_{f,m}) \right|$$
 (Y ·)

که \overline{Nu}_{c} عدد ناسلت متوسط روی دیوار سرد است و B یک مقدار ثابت است که برای هدف کاهش انتقال حرارت کوچکتر از یک است به طوری که \overline{BNu}_{c} برابر ۱ گردد.

٣- الگوريتم کوچ پرندگان

در دهههای اخیر الگوریتم کوچ پرندگان در سراسر جهان بهخاطر توانایی جستجوی بالا و سادگی، توجه زیادی را به خود جلب کرده است. الگوریتم کوچ پرندگان رفتار هجوم انبوه پرندگان و هوش ماهیها را شبیهسازی میکند که هر دو در شیوهای مشترک کار میکنند تا برای جستجوی غذا به صورت سریع و مؤثر عمل کنند. الگوریتم کوچ پرندگان یک جمعیت تصادفی

قرار می گیرد.
متغیرهای بدون بعد عبارتند از:
$$X = (x / L); Y = (y / L) \square U = \frac{u}{(\tilde{o}/L)}; V = \frac{v}{(\tilde{o}/L)}$$
(Y)

و گروههای بدون بعد Gr ، Pr و Ra که به ترتیب اعداد گراشف، پرانتل و ریلی نام دارند به صورت زیر تعریف می شوند:

$$Gr = \frac{\hat{g} t \left({_H t - L_c} \right)^{-3}}{\hat{o}^2}$$
(9)

$$Pr = \frac{\tilde{o}}{\dot{a}} \tag{(1.)}$$

$$Ra = Gr \Pr$$
 (11)

شرایط مرزی عبارتند از:

$$U=0$$
 , $V=0$, $T(Y)=1$, $V=0$, $T(Y)$

$$U = 0$$
 , $V = 0$, $T(Y) = 0$ (۱۳) روی دیوار سرد (۱۳)

$$U=0,V=0$$
 , $Q(X)=0$ (۱۴) روی بقیه دیوارها (۱۴)

$$Q = \partial T / \partial Y$$
 روی دیوارهای فعال (۱۵)

مجموعه معادلات (۳)، (۴)، (۵) و (۶) بهوسیله روش حجم محدود حل میشوند. یک شبکه جابهجا شده برای گسستهسازی معادلات سرعت استفاده شده است تا اثر میدان سرعت در نظر گرفته شود. روش توان پیرو برای جداسازی معادلات استفاده شده است. معادلات وابسته سرعت-فشار با استفاده از الگوریتم تکراری سیمپلر حل شده است.

۲- ۲- مسئله بهینهسازی

برای مسئله بهینه سازی در نظر گرفته شده، مکان پرهها $Y_{f,i}$ و طول $B\overline{Nu}_c$ مجهول است و عدد ناسلت متوسط روی دیواره سرد $B\overline{Nu}_c$ در دسترس است.

i برای حل کردن چنین مسئلهای مختصات مجهول ($X_{f,i}$, $Y_{f,i}$) برای iامین پره روی دیوار گرم از یک فضای پیوسته انتخاب می شود. این پرهها در نزدیکترین مکان مطابق با شبکه موجود، طبق زیربرنامه توضیح داده شده (شبکه برای حل معادلات حاکم به وسیله روش حجم محدود) در مسئله جابهجایی آزاد، متصل می شوند.

از جوابها را توليد ميكنند كه اين جمعيت مقدار بهينه را جستجو ميكند. هر پرنده یک ذره نامیده می شود. ذرات اکثراً در سرعت ثابت پرواز می کنند و در طول فرایند بهینهسازی بهترین مکان جمعی را پیدا میکنند. در هر تكرار، سرعت هر ذره براساس سرعت فعلى، بهترين موقعيت تجربه شخصي و بهترین موقعیت تجربه عمومی به روز می شود [۱۹].

به ترتیب موقعیت ذره i ام، سرعت و بهترین موقعیت هر ذره بهصورت زير بيان مىشود.

$$\mathbf{XI}_{i}(\text{iter}) = \left[xi_{i1}(\text{iter}), xi_{i2}(\text{iter}), \dots, xi_{iN}(\text{iter})\right]$$
(Y)

$$\mathbf{VI}_{i}(\text{iter}) = \left[vi_{i1}(\text{iter}), vi_{i2}(\text{iter}), ..., vi_{iN}(\text{iter}) \right]$$
(YY)

$$\mathbf{PI}_{i}(\text{iter}) = \left[pi_{i1}(\text{iter}), pi_{i2}(\text{iter}), \dots, pi_{iN}(\text{iter})\right]$$
(Y7)

همچنین بهترین موقعیت عمومی ذرات در هر تکرار بهصورت زیر بیان می شود:

$$\mathbf{PI}_{g}(\text{iter}) = \left[pi_{g1}(\text{iter}), pi_{g2}(\text{iter}), \dots, pi_{gN}(\text{iter}) \right]$$
(YF)

موقعیت ذره و سرعت به صورت زیر تغییر می کند [۲۰–۲۰]:
$$vi_{ii}(t + 1) = \omega(t)vi_{ii}(t) +$$

: . :

$$C_{1}r_{\lambda}\left[pi_{ij}(t)-xi_{ij}(t)\right]+C_{2}r_{\lambda}\left[pi_{gj}(t)-xi_{ij}(t)\right]$$
(Y Δ)

$$xi_{ij}(iter+1) = xi_{ij}(iter) + vi_{ij}(iter)$$
(77)

ثابتهای C_1 و C_2 ثابتهای شتاب با مقدار مثبت هستند که بهترتیب پارامترهای شناختی و اجتماعی نامیده می
شوند. r_1 و r_2 بهترتیب اعداد تصادفی بین صفر و یک هستند و دامنه Nt و C_{1} و C_{2} به صورت زیر است :[77]

$$C_1 + C_2 \le 4 \tag{YV}$$

$$20 \le Nt \le 100 \tag{YA}$$

که N و Nt بترتیب تعداد متغیرها و ذرات هستند.

ضریب وزنی اینرسی w یک پارامتر کنترلی است که برای کنترل تأثیر سرعت قبلی بر روی سرعت جدید استفاده می شود. بهترین دیدگاه این است که ابتدا مقدار w بزرگ در نظر گرفته شود تا جستجوی عمومی بزرگی انجام گیرد و رفته رفته مقدار آن را کاهش داده تا به مقادیر محلی بهتری نزدیک پایان فرآیند بهینهسازی دست یابد. به منظور جلوگیری از نوسان در نزدیک بهترین مکان عمومی، 🛛 بهصورت کاهشی و خطی در بازه [۷/۰ و ۱/۰] یا [۰/۹ و ۰/۹] انتخاب می شود.

$$\omega(t) = \frac{(t_{\max} - t)(\omega_{start} - \omega_{end})}{t_{\max}} + \omega_{end}(t)$$
(Y9)

که t_{max} بیشینه شمارنده است.

 $[XI_{min}, XI_{max}]$ عموما مقادیر $VI_i(t)$ و $VI_i(t)$ باید بهترتیب در بازههای $VI_i(t)$ و II_{max}, VI_{max} و II_{max}, VI_{max} بهترتيب حد بالای [- VI_{max}, VI_{max} متغیرهای طراحی و بیشینه سرعت ذرات هستند. در این مقاله VI_{may} به صورت زیر تعریف می شود:

$$VI_{max}(t) = \dots \times (XI_{max} - XI_{min})$$
 (7.2)

طبق الگوریتم کوچ پرندگان مراحل حل روش بهینهسازی به صورت زير است:

- تنظيم مقادير اوليه موقعيت و سرعت ذرات، در سراسر دامنه امكان .) پذیر طبق قیود گفته شده در معادلات (۱۶) و (۱۷)
- تنظیم پرهها در نزدیک ترین شبکه برنامه جابهجایی آزاد طبق ۲. زيربرنامه بيان شده
- بهدست آوردن مقدار تابع هدف با استفاده از موقعیت ذرات از معادله ۳. (٢٠)
- بهروز کردن موقعیت بهینه هر ذره (PI (iter و مقدار بهینه عمومی ۴. موقعیت ذرات (PI (iter در هر تکرار
 - بهروز کردن موقعیت سرعت هر ذره با استفاده از مقادیر قبلی ۵.
 - کاهش دادن مقدار w همانطور که شرح داده شد. ۶
- تکرار گام ۲ تا ۶ تا رسیدن به معیار توقف که در این مقاله مقدار ۷. ۰/۰۰۰۰۱ برای تابع هدف در نظر گرفته شده است، می باشد. همچنین بیشینه تکرار در این الگوریتم ۱۰۰ تکرار به منظور کمینهسازی استفاده شده است.
 - چاپ مقدار بهینه (PI (iter) (مکان و طول بهینه پره) ٨.

٤- نتايج و بحث

۴- ۱- اعتبارسنجی یک مدل سادہ

برای مدل کردن پرههای با هدایت حرارتی بالا، ضرایب بدون بعد دیفیوژن در معادله ممنتوم و انرژی بینهایت قرار داده می شود. برای اعتبارسنجی مدلسازی پرهها داخل جریان سیال همراه با جابهجایی آزاد، از مقاله لاخال و همکاران [۳] استفاده شده است.

در شکل ۳ یک محفظه با دیوارههای عمودی فعال و دیواره افقی عایق در نظر گرفته شده است. عرض محفظه L و ارتفاع محفظه H، دمای دیوار سمت چپ t_h و دمای دیوار سمت راست t_c طول پرهها L' و فاصله پرهها از یکدیگر H' است. طول و فاصله پرهها برابر است. در این مقاله طول بدون بعد پرهها (B) به صورت ۰، ۰/۲۵ ، ۰/۵ و ۰/۷۵ ، تعداد حفرههای کوچک ایجاد شده (n) (تعریف شده در معادلات (۳۱) و (۳۲)) به صورت ۵،

۱۰ و ۲۰، و عدد ریلی از ۱۰۰ تا ۱۰^۵ تغییر میکند. نسبت منظری میکرو حفرهها (حفرههای کوچک) (C/ است.



Fig. 3. Schematic of used cavity for validation of the simple model شكل ٣: طرحواره محفظه بهكار رفته براى اعتبارسنجى مدل ساده

برای بررسی استقلال شبکه، شبکههای مختلف برای محفظه با مشخصات (Pr=*/VT) و بدون پره امتحان گردید. (A=1*, Ra=1*, Pr=*/VT) مشخصات نتایج بدست آمده در شکل ۴(الف) که بیان کننده ناسلت متوسط دیواره سرد است نشان داد که شبکه یکنواخت ۱۲۰×۸۰ که متناسب با ۹۶۰۰ گره است، از نظر دقت و زمان محاسبات، شبکه مناسبی برای حل میباشد. استقلال شبکه با ثابت در نظر گرفتن تعداد گره ها در جهت ۷ که در اینجا ۱۴۰ گره در نظر گرفته شده است شروع شده و تعداد نقاط در جهت x از ۴۰ تا ۱۰۰ با گام ۲۰ گره (۱۴۰×۴۰۰و ۱۴۰×۶۰ و ۱۴۰×۸۰ و ۱۴۰×۱۰۰ افزایش یافت در این حالت تعداد گره ۸۰ با مقایسه عدد ناسلت دیوار سرد نسبت به شبکههای دیگر، برای جهت *x* انتخاب شده و با ثابت نگه داشتن آن و این بار افزایش تعداد گره ها در جهت y از ۸۰ تا ۱۶۰ با گام ۲۰ شبکه (۸۰×۸۰ و ۱۰۰×۸۰ و ۱۲۰×۸۰ و ۱۶۰×۸۰) به جز دو شبکه نهایی که گام آنها ۴۰ شبکه جهت اطمینان از نتایج استقلال شبکه در نظر گرفته شده است، مورد بررسی قرار گرفت. انتخاب ۱۲۰ گره با مقایسه ناسلت متوسط دیوار سرد تأیید گردید و نهایتاً شبکه ۱۲۰×۸۰ از نظر دقت و زمان انجام محاسبات برگزیده شد. این بررسی در شکل ۴(الف) نشان داده شده است. همچنین این شبکه برای محفظه با یره نیز مناسب است. استقلال شبکه با وجود یره با در نظر گرفتن ۴ یره با طول برابر ۰/۷۵ و فواصل مساوی از هم که بر روی دیوار گرم متصل شده بودند، مورد بررسی قرار گرفت. این بررسی همانند حالت بدون یره که توضیح داده شد، صورت گرفت که در شکل ۴(ب) نشان داده شده

است. نتایج به دست آمده از این حالت نیز شبکه ۱۲۰×۸۰ را از نظر دقت و زمان انجام محاسبات تأیید نمود.



Fig. 4. a)Results of grid independence for aspect ratio 10 and Rayleigh number 10⁵ and without fin b) results of grid independence for aspect ratio 10 and Rayleigh number 10⁵ and 4 fins

شکل ٤: الف) نتایج استقلال شبکه برای نسبت منظری ۱۰ و عدد ریلی ۱۰° و حالت بدون پره ب) نتایج استقلال شبکه برای نسبت منظری ۱۰ و عدد ریلی ۱۰° و حالت ٤ پره

در اشکال ۵(الف) تا ۵(ج) اعداد ناسلت متوسط دیوار سرد برای اعداد ریلی مختلف و تعداد حفرههای کوچک ایجاد شده (n) با کار لاخال و همکاران [m] مقایسه شده است. با توجه به شکل m نسبت منظری میکرو حفرهها (C) و تعداد حفرههای کوچک (n) ایجاد شده به صورت زیر تعریف شده است:

$$C = \frac{H'}{L}, n = \frac{A}{C} = m + i, B = \frac{L'}{L}$$
(^(Y))

$$A = \frac{H}{L} \tag{(TT)}$$

همانطور که از اشکال ۵(الف) تا ۵(ج) مشخص است مدل اعمال شده تطابق خوبی با کار لاخال و همکاران [۳] دارد. بنابراین این روش قابل اعمال برای ایجاد تعامل بین جامد و سیال میباشد.

۴– ۲– اهمیت الگوریتم کوچ پرندگان در کمینهسازی انتقال حرارت جابهجایی آزاد محفظههای مستطیلی با اعمال پره

برای لزوم استفاده از روش بهینهسازی در محفظههای با جابهجایی آزاد نتایج بهدست آمده از الگوریتم کوچ پرندگان به منظور کاهش انتقال حرارت از محفظه با مرجع [۳] مقایسه شده است. در مرجع [۳] عدد ناسلت متوسط دیوار سرد به صورت زیر محاسبه شده است. نتایج الگوریتم کوچ پرندگان و مرجع [۳] در جدول ۱ مقایسه شده اند.

$$\overline{Nu} = \frac{\overline{hL}}{k} = \frac{1}{A} \int_{-\infty}^{A} \frac{\partial T}{\partial x} dy$$
(TT)

که Q_c انتقال حرارت بدون بعد با وجود پرهها و حاکم بودن انتقال حرارت هدایت خالص است.

نتایج نشان میدهد که روش سعی و خطا که توسط مرجع]۳[استفاده شده است قادر به پیداکردن مکانهای بهینه پرهها برای هدف کاهش انتقال حرارت نیست و باید از الگوریتم بهینهسازی کوچ پرندگان برای یافتن مشخصات آرایه پرهها استفاده کرد. اگرچه در این قسمت به منظور مقایسه نتایج الگوریتم کوچ پرندگان با روشهای قدیمی از تعریف ناسلت در مرجع [۳] با رابطه (۳۳) استفاده شده است، اما باید خاطر نشان کرد که برای درک بهتر و واقعی از میزان کاهش باید میزان ناسلت در حالت با پره و بدون پره را با یکدیگر مقایسه نمود. بنابراین در دیگر مسائل ذکر شده، از این پس، این هدف مورد نظر قرار گرفته است.

۲-۳- مسئله نمونه ۱

درشکل ۶ محفظه با دیوارههای عمودی فعال و دیوارهای افقی عایق که چهار پره عایق به دیوار گرم آن متصل شده است در نظر گرفته شده است. هدف مسئله بهدست آوردن مشخصات بهینه آرایهای از پرهها است طوری که نرخ انتقال حرارت از دیوار سرد کمینه شود. بیشینه طول پره ۵/۰ در نظر گرفته شده است. این بررسی برای اعداد ریلی ^۱۰۴ و ^۵۰۱ و نسبت منظری ۲ و۴ انجام شده است. در ستون آخر جدول ۲ مقادیر عدد ناسلت در محفظه بدون پره با مرجع [۲۵] مقایسه شده است. همچنین خطوط هم تراز دما و جریان برای حالت بهینهسازی شده به ترتیب برای نسبت های منظری ۲ و ۴ و در اشکال ۷ و ۸ نمایش داده شده است. درصد کاهش به صورت زیر محاسبه می گردد:



Fig. 5. The comparison of average Nusselt numbers on the cold wall as a function of Rayleigh number using present model and Lakhal et. al [3] work for C=0.5 and various B a)n=5 b)n=10 c)n=20

شکل ۵: مقایسه عدد ناسلت متوسط روی سطح سرد بهعنوان تابعی از عدد ریلی با استفاده از مدل حاضر و کار لاخال و همکاران [۳] برای $n=1+(p=n=1) \in C=+(p=1)$

درصدکاهش کار حاضر	عدد ناسلت کار حاضر	درصد کاهش [۳]	عدد ناسلت [۳]	تعداد پرەھا	Ra	A
٣٠/۶	1/189	۲/۴	1/844	۴	١٠۴	١.
۶۷/۷	1/+ ٣٣	۱۱/۶	٢/٨٢٩	۴	١.*	١.
SA	6 i j		$err\% = \frac{\overline{Nu}_{e}}{}$	optimization — Nu c Nu c ت زير تعريف مىشود:	بن روابط به صوری	(۳۴) که ناسلت در ای
SU			$\overline{Nu} = \frac{\overline{h}L}{k} = \frac{1}{2}$	$\frac{1}{A}\int_{-\frac{1}{2}}^{A}\frac{\partial T}{\partial x}dy$	$\frac{\partial T}{\partial Y} = 0$	(٣۵)
نطوط همتراز جريان	از دما عدد ریلی ^۱ ۰۴	خطوط هم تر	Ţ	• x,	₩	
				$\begin{array}{c} \leftarrow X_{n} \rightarrow \\ T_{h} \\ \hline \\ T_{n} \\ \hline \\ Y_{n} \\ \hline \\ Y \\ \hline \\ Y \\ \hline \\ \end{array}$	$\begin{array}{c} & \\ & \\ & \\ & \\ & \\ \end{array}$	
نطوط همتراز جریان Fig. 7. Isothermal and st	از دما عدد ریلی ۱۰ ^۵ ream lines at Rayleigh n and 4–2	خطوط همتر 10 ⁴ umbers 10 ⁴ and	Fig. 6. Schem cha پهينه چهار پره	atic illustration of the racteristics of 4 fins a ستطیلی با مشخصات ب به دیوار گرم	e rectangular cav ttached to the ho ماتیک محفظه می متصل شده	ity with optimal ot wall شکل ٦: شکل ش
د ریلی ² ۱۰۰و [°] ۱۰ و۲ = <i>A</i>	تراز دما و جریان در اعدا	شکل ۷: خطوط هم	م بهینهسازی در	ں است، نتایج الگوریت	اشکال ۷ مشخص	همانطور که از
ول پرهها است. این موضوع بیح داده شود. به این ترتیب از دیوارها فاصله می گیرد و در اثر برخورد با پره عایق امتداد پره در داخل جریان	ت آورد. سبت منظری مربوط به طر عامت لایهمرزی سرد توض نظری، توده سیال سرد ا که هنگامی که جریان ی بر روی آن میکند، اگر	(۰/۳۰–۰/۳۶) را بهدس اما تفاوت در دو ن میتواند با افزایش ضخ که با افزایش نسبت م این امکان وجود دارد شروع به حرکت موازی	ن ۲/۵ را بدست ریباً مساوی ۲/۴ ریتم بهینهسازی قریباً یکسان در یلی ۱۰۴ در بازه	، پرههای با طول یکسا ی، پره ها در فواصل تق عص است، نتایج الگور ۱۰، پرههای با طول ت اندکی بیشتر از عدد ر	هر دو عدد ریلی در هر دو عدد ریلی ز اشکال ۸ مشخ ۲ در عدد ریلی ^۴ در عدد ریلی ۱۰ ^۵	نسبت منظری ۲ در می آورد. همچنین و از هم قرار گرفتند. همانطور که در نسبت منظری و بازه (۲/۴–۲۰/۳) و

جدول ۱: مقایسه نتایج الگوریتم کوچ پرندگان و مرجع [۳] Table 1. The comparison of particle swarm algorithm and reference [10] results

_



خطوط همتراز دما

عدد ریلی ۱۰۴



خطوط همتراز دما



خطوط همتراز جريان

خطوط همتراز جريان

عدد ریلی ۱۰^۵

Fig. 8. Isothermal and stream lines in Rayleigh numbers 10⁴ and 10⁵ and A=4شکل ۸: خطوط هم تراز دما و جریان در اعداد ریلی ² ۱۰ و°۱۰ و

از مقدار مشخصی بیشتر گردد، به جای تغییر جهت و حرکت نزدیک دیوار گرم، به توده سرد برخورد کرده و به سمت پایین تغییر جهت دهد. به این ترتیب گردابههای بزرگ ایجاد کرده و نسبت به حالت با طول پره کوتاهتر،

کاهش کمتری را ایجاد مینماید. همچنین با مشاهده خطوط همتراز دما در شکلهای ۷ و ۸ مشاهده میشود جریان گرم نزدیک دیوار گرم باقی مانده است و پرههای عایق از انتقال حرارت در محفظه جلوگیری نمودهاند. همچنین از مقایسه خطوط جریان در دو عدد ریلی ^۴۰۱ و ^۵۰۱ در دو نسبت منظری (در اشکال ۷ و ۸) مشاهده میشود که به علت سرعت بالاتر سیال در عدد ریلی ^۵۰۱ گردابههای کوچک مشخصی پشت پرهها و در نزدیکی سر آنها ایجاد شده است که موجب استهلاک جریان میشوند و باعث کاهش انتقال حرارت می گردند.

درصد کاهش انتقال حرارت در هر یک از نسبت های منظری ۲ برای دو عدد ریلی و در نسبت منظری ۴ برای دو عدد ریلی در جدول ۲ خلاصه شده است. درصد کاهش در کار حاضر بهصورت اختلاف ناسلت متوسط محفظه در حالت بدون پره و با پره تقسیم بر ناسلت متوسط بدون پره بهدست آمده است. میزان ناسلت نیز در دو نسبت منظری ۲ و ۴ و دو عدد ریلی ^۴۰۱ و ^۸۰۵ در حالت بی پره با مرجع [۲۵] مقایسه شده است. همچنین در حالت اعمال پره نیز عدد ناسلت متوسط در چهار حالت گفته شده در جدول نشان داده شده است. همان طور که انتظار می فت، درصد کاهش با ثابت نگه داشتن تعداد پرهها و افزایش نسبت منظری به نصف کاهش یافته است. از جدول شماره بودن هدایت، وجود چهار پره مانع انتقال حرارت از دیوار گرم شده و کاهش قابل توجهی در این حالت مشاهده شده است.

۲- ۴- مسئله نمونه ۲

در این قسمت الگوریتم کوچ پرندگان در نسبت منظری ۱۰ برای یافتن مشخصات بهینه پرههای عایق مورد استفاده قرار گرفته است. برای به دست آوردن مقدار قابل قبولی از کاهش انتقال حرارت با افزایش نسبت منظری باید تعداد متغیرها را افزایش داد. به این منظور در این نسبت منظری، ۹ پره (۹ متغیر طول و ۹ متغیر مکان) عایق در نظر گرفته شد. اما با توجه به اینکه با افزایش دامنه متغیرها (افزایش نسبت منظری) و افزایش تعداد متغیرها از دقت الگوریتم کوچ پرندگان کاسته میشود، به بهینه بودن این الگوریتم ساده با شکل مورد استفاده در این مقاله نمیتوان اعتماد کرد. به منظور تأیید حدس بیان شده سه تست ساده برای بررسی دقت این الگوریتم انجام شده است: ۱– با افزایش تعداد ذرات در فضای نمونه، الگوریتم کوچ پرندگان برای

مختلف	منظرى	ت های	ی نسب	سرد برا	ديوار د	روى	حرارت	انتقال	کاهش	: بررسی	مدول ۲
Tab	le 2. In	vestiga	tion of	heat tr	ansfer	redu	ction or	1 the c	old wal	l for var	ious

Nu _{no-fin} [۲0]	\overline{Nu}_c	٪ کاهش	\overline{Nu}_{e}	Ra	A
۲/۲۷۸	۲/۳۵۵	۵۳/۵۸۸	1/+9٣	1.**	
4/829	4/411	۴./٩	7/004	١.*	٢
١/٩١۵	۲/۱۱۶	TF/T++	1/8+7	1.**	
٣/۶۴٨	٣/٨٧٩	74/2	۲/۹۳۶	١.*	۴

جدول ۳: بررسی کاهش انتقال حرارت روی دیوار سرد برای نسبت منظری ۱۰ و اعداد ریلی ^۱۰۴ و ^۱۰۰ برای ۲ فضای نمونه

Table 3. Investigation of heat transfer reduction on the cold wall for aspect ratio 10 and Rayleigh numbers 10^4 and 10^5 for two sample spaces

\overline{Nu}_c	🏌 کاهش	\overline{Nu}_{e}	Nt-n	Ra
١/۶٨۵	٨/۶	1/24	۴۱۷	. *
١/۶٨۵	٩/٨	1/57	λι۱γ)•'
۳/۲۰۱	۱۸/۶۸	۲/۶۰	۴·-۱۸	
٣/٢٠١	۲٠/۰۲	۲/۵۶	۱۰۰-۱۸	١٠۵

جدول ٤: بررسی کاهش انتقال حرارت روی دیوار سرد برای نسبت منظری ۱۰ و اعداد ریلی ^۱۰۴ و ^۱۰۴ با مکان ثابت پرهها

Table 4. Investigation of heat transfer reduction on the cold wall for aspect ratio 10 and Rayleigh number 10^4 and 10^5 with fixed location of fins

\overline{Nu}_c	🏌 کاهش	\overline{Nu}_{e}	X_{fins} - N	Ra
١/۶٨۵	14/54	1/44.	٩	. *
١/۶٨۵	18/96	۱/۴۵	•/7۴-1)•'
۳/۲۰۱	22/11	7/44	٩	
۳/۲ • ۱	۲ ٣/1۴	7/48	•/٣۴-١)•°



عدد ریلی ۱۰۴

Fig. 9. Isothermal and stream lines in Rayleigh number 10^4 and 9 insulated fins with optimal length 0.24

شکل ۹: خطوط هم تراز دما و جریان در عدد ریلی ۱۰۴ و تعداد ۹ پره عایق با طول بهینه ۲۲/۲

بهینه پرهها در هر دو عدد ریلی کاهش یافته است و این موضوع به دلیل افزایش توده سیال سرد داخل محفظه بوده که در این حالت طول کوتاهتر، از ایجاد گردابههای تقویت کننده سیال جلوگیری می کند. همچنین مشاهده شد با افزایش نسبت منظری، پرههای با طول بزرگتر بالای محفظه قرار

یافتن همزمان طول و مکان بهینه متغیرها مورد استفاده قرار گرفت. مقایسه مقدار ناسلت متوسط در دو عدد ریلی با دو فضای نمونه ۴۰ و ۱۰۰ ذره برای اعداد ریلی ۱۰۴ و ۱۰۵ در جدول ۳ نشان داده شده است. همان طور که از جدول ۳ مشخص است با افزایش تعداد ذرات از ۴۰ به ۱۰۰ در عدد ریلی ۱۰۴ میزان کاهش از ۸/۶ به ۹/۸ به میزان ۱/۲ واحد افزایش داشته است که با توجه به زمان جستجو در فضای نمونه بزرگتر، این میزان کاهش بیشتر، ارزشمند نمی باشد به همین ترتیب با مقایسه در اعداد به دست آمده برای عدد ریلی ۱۰^۵ در دو فضای نمونه، دیده می شود این میزان از ۱۸/۶۸ به ۲۰/۰۲ با ۱/۴ واحد افزایش رسیده است که این مقدار نیز قابل ملاحظه نیست؛ ۲- با ثابت نگهداشتن مکان پرهها با توجه به نتایج مسئله قبل که الگوریتم بهینهسازی، پرهها را در مکانهای نسبتاً مساوی از هم بر روی دیوار گرم متصل کرد، ۹ پره به فاصله ۱ از هم بر روی دیوار گرم قرار گرفت و تنها طول آنها (۹ متغیر) توسط بهینهسازی به دست آمد. تعداد متغیرها و طول آنها در جدول ۴ آورده شده است. در حالتهایی که در قسمت طول، عددی مشاهده نمی شود و علامت خط تیره لحاظ شده است، به این معنی است که طول تمام پرهها با هم متفاوت بوده است، بنابراین ۹ متغیر که طول هر یک از پرهها جزء آن است توسط الگوریتم بهینهسازی به دست می آید. در این حالت (حالت ۲) تعداد ذرات ۴۰ در نظر گرفته شد؛ ۳- نهایتاً برای کاربردی شدن مسئله با ثابت نگهداشتن پرهها در مکانهای با فاصله مساوی از هم، مانند تست قبل، تنها يک طول بهينه براي همه أنها به دست أمد. در حالاتی که در ستون دوم در کنار تعداد متغیرها یک عدد ذکر شده است، بدان معنا است که به عنوان یک فرض، طول تمام پرهها با یکدیگر برابر قرار داده شده و الگوریتم تنها یک متغیر را که همان طول برابر تمام پرهها است به دست آورده است. در این حالت نیز تعداد ذرات ۴۰ ذره انتخاب شد. نتایج این بررسی در جدول ۴ خلاصه شده است. تحلیل نتایج این قسمت نشان میدهد که با کاهش تعداد متغیرها از ۹ به ۱، درصد کاهش که در جدول ۴ آورده شده است، تغییر چندانی ندارد. لذا افزایش هزینه محاسباتی که برای محاسبه ۹ متغير انجام مى شود قابل دفاع نخواهد بود.

نتایج به دست آمده از دو جدول ۳ و ۴ نشان می دهد که با افزایش تعداد متغیرها و افزایش دامنه حل، فضای نمونه نیز برای افزایش دقت الگوریتم باید افزایش یابد. باید اضافه نمود که در این مسئله (مسئله نمونه ۲) بازه تغییرات طول پره (۲/۹۹۳ $X_{f,m} \leq 1/4$)، کمتر از بازه تغییرات مکان قرارگیری آنها (۹/۹۸۷ $Y_{f,m} \leq 1/4$) است. بنابراین اگر مکان پرهها ثابت در نظر گرفته شود، فضای جستجوی متغیرها کوچکتر و لذا با تعداد ذرات کمتر احتمال پیدا کردن حالت بهینه بیشتر است.

به طور نمونه نتایج خطوط دما و جریان برای نصب ۹ پره با فاصله مساوی در دو طول بهینه ۲۲/۰ و ۰/۳۴ که توسط الگوریتم کوچ پرندگان به ترتیب برای اعدد ریلی ۱۰^۴ و ۱۰^۰ به دست آمده در اشکال ۹ و ۱۰ نشان داده شده است.

نکته مشخص آن است که با افزایش نسبت منظری از ۲ به ۱۰ طول



بردارهای سرعت

عدد ریلی ۱۰^۵

Fig. 10. Isothermal and stream lines in Rayleigh number 10⁵ and 9 insulated fins with optimal length 0.34 شکل ۱۰: خطوط هم تراز دما و جریان در عدد ریلی ^۱۰۰ و تعداد ۹ پره عايق با طول بهينه ٣٤/٠

می گیرند که به واسطه افزایش سرعت عمودی سیال گرم به داخل محفظه است.

٥- نتيجه گيري

در این مقاله به بهینهسازی موقعیت و اندازه پرههای عایق متصل بر روی دیوار گرم به منظور کاهش انتقال حرارت از محفظه مستطیلی با نسبتهای منظری بالاتر از ۱ پرداخته شده است. از الگوریتم کوچ پرندگان برای بهینهسازی موقعیت و مکان پرهها استفاده شده است. برای مدل کردن پرههای جامد در جریان سیال از یک مدل ساده استفاده شد و از یک زیر برنامه برای اتصال پرههای به دست آمده از الگوریتم کوچ پرندگان با برنامه جابهجایی استفاده شد. نتایج حاصل از بهینهسازی مشخص کرد:

- در حالاتی که روش سعی و خطا قادر به یافتن مکان و اندازهی تعداد یرههای معلوم به منظور کاهش انتقال حرارت نیست، مسئله بهینهسازی با همان تعداد پره تنها با یافتن موقعیت و اندازه بهینه يرهها مي تواند به كاهش قابل ملاحظهاي انتقال حرارت دست يابد.
- با افزایش نسبت منظری و افزایش تعداد متغیرها دقت الگوریتم ۲. كاهش مي يابد.
- با افزایش ذرات در فضای نمونه و همچنین کاهش تعداد متغیرها ۳. با بررسی چند حالت در مکانهای ثابت و تنها یافتن طول پرهها، می توان دقت الگوریتم را افزایش داد.

اما شاید اعمال ۹ پره با ابعاد و مکانهای متفاوت بسیار هزینهبر و از نظر عملی غیر کاربردی باشد. لذا جهت کاربردی شدن نتایج به دست آمده از این مقاله در نسبتهای منظری بالا توصیه می شود با ثابت نگه داشتن مکان پردها و تنها یک طول بهینه برای تمامی آنها مقدار انتقال حرارت از

محفظه توسط این گونه الگوریتمها کاهش یابد تا صرفه جویی وقت را در یی داشته باشد.

فهرست علائم

- نسبت منظرى A
- طول بی بعد پرہ В
- پارامتر شناختی C_{I}
- پارامتر اجتماعی С,
- فاصله بی بعد پرهها از هم C
 - تابع هدف G

h

- شتاب گرانش، (m/s²) g
- ضریب انتقال حرارت جابهجایی، (W/m²K)
 - ارتفاع محفظه، (m) Η
 - عرض محفظه، (m) L
 - طول پره، (m) L'
 - ضریب هدایت حرارتی، (W/m²K) k
 - تعداد متغيرها N
 - تعداد ميكرو كويتي п
 - عدد ناسلت Nu
 - تعداد ذرات N,
 - فشار گاز Р
 - t بهترین موقعیت همه ذرات در تکرار $PI_{a}(iter)$
 - **PI**_i(iter) t بهترین موقعیت ذره i در تکرار
 - عدد يرانتل Pr
 - شار حرارتی بی بعد Q
 - تعداد نقاط روى سطح سرد R
 - اعداد تصادفي r_{1}, r_{2}
 - عدد بدون بعد ریلی Ra
 - دما، (K) t
 - مولفه های سرعت در جهت x,y ، (m/s) u,v
 - VI (iter) سرعت ذره نام
 - (iter) موقعیت ذره iام XI
 - مختصات دکارتی *x*,*y*
 - علامت يوناني
 - یخش حرارتی، (m²/s) α ضريب انبساط حرارتي، (K⁻¹) β

on the hot wall, *International Journal of Heat and Mass Transfer*, 48(17) (2005) 3493-3505.

- [7] A. Da Silva, L. Gosselin, On the thermal performance of an internally finned three-dimensional cubic enclosure in natural convection, *International Journal of Thermal Sciences*, 44(6) (2005) 540-546.
- [8] H. Ambarita, K. Kishinami, M. Daimaruya, T. Saitoh, H. Takahashi, J. Suzuki, Laminar natural convection heat transfer in an air filled square cavity with two insulated baffles attached to its horizontal walls, *Thermal Science and Engineering*, 14(3) (2006) 35-46.
- [9] A. Ben-Nakhi, A.J. Chamkha, Conjugate natural convection in a square enclosure with inclined thin fin of arbitrary length, *International Journal of Thermal Sciences*, 46(5) (2007) 467-478.
- [10] R. Nogueira, M. Martins, F. Ampessan, Natural convection in rectangular cavities with different aspect ratios, *Thermal Engineering*, 10(1-2) (2011) 44-49.
- [11] A. Elatar, M.A. Teamah, M.A. Hassab, Numerical study of laminar natural convection inside square enclosure with single horizontal fin, *International Journal of Thermal Sciences*, 99 (2016) 41-51.
- [12] M.J. Colaço, H.R. Orlande, Inverse natural convection problem of simultaneous estimation of two boundary heat fluxes in irregular cavities, *International Journal of Heat and Mass Transfer*, 47(6-7) (2004) 1201-1215.
- [13] A. Da Silva, L. Gosselin, Optimal geometry of L and C-shaped channels for maximum heat transfer rate in natural convection, *International Journal of Heat and Mass Transfer*, 48(3-4) (2005) 609-620.
- [14] S. Payan, S.H. Sarvari, H. Ajam, Inverse boundary design of square enclosures with natural convection, *International Journal of Thermal Sciences*, 48(4) (2009) 682-690.
- [15] H. Azarkish, S. Sarvari, A. Behzadmehr, Optimum geometry design of a longitudinal fin with volumetric heat generation under the influences of natural convection and radiation, *Energy Conversion and Management*, 51(10) (2010) 1938-1946.
- [16] H. Azarkish, S. Sarvari, A. Behzadmehr, Optimum design of a longitudinal fin array with convection and radiation heat transfer using a genetic algorithm, *International Journal of Thermal Sciences*, 49(11) (2010) 2222-2229.
- [17] M. Aounallah, M. Belkadi, L. Adjlout, O. Imine, Numerical shape optimization of a confined cavity in natural convection regime, *Computers & Fluids*, 75 (2013) 11-21.
- [18] A. Azimifar, S. Payan, Enhancement of heat transfer of

γ 🧼 موقعیت گره روی دامنه محاسباتی

ترم ديفيوژن \varGamma

زيرنويس

مرجع	0
سرد	С
ایدہ ال	d
ارزیابی شدہ	е
پايان	end
پره	f
گرم	h
تعداد پره ها	т
مقدار بيشينه	Max
مقدار كمينه	Min
جديد	New
قديم	Old
ی شروع	start

منابع

- M. Hasnaoui, P. Vasseur, E. Bilgen, Natural convection in rectangular enclosures with adiabatic fins attached on the heated wall, *Wärme-und Stoffübertragung*, 27(6) (1992) 357-368.
- [2] A. Nag, A. Sarkar, V. Sastri, Natural convection in a differentially heated square cavity with a horizontal partition plate on the hot wall, *Computer Methods in Applied Mechanics and Engineering*, 110(1-2) (1993) 143-156.
- [3] E. Lakhal, M. Hasnaoui, E. Bilgen, P. Vasseur, Natural convection in inclined rectangular enclosures with perfectly conducting fins attached on the heated wall, *Heat and Mass Transfer*, 32(5) (1997) 365-373.
- [4] L. Adjlout, O. Imine, A. Azzi, M. Belkadi, Laminar natural convection in an inclined cavity with a wavy wall, *International Journal of Heat and Mass Transfer*, 45(10) (2002) 2141-2152.
- [5] X. Shi, J. Khodadadi, Laminar natural convection heat transfer in a differentially heated square cavity due to a thin fin on the hot wall, *Journal of Heat Transfer*, 125(4) (2003) 624-634.
- [6] E. Bilgen, Natural convection in cavities with a thin fin

- [22] F. van den Bergh, A.P. Engelbrecht, A new locally convergent particle swarm optimiser, *the Proceedings of the IEEE International Conference on Systems*, Man and Cybernetics, (2002), 66-69
- [23] C. Yang, D. Simon, A new particle swarm optimization technique, the Systems Engineering, *ICSEng. 18th International Conference on*, (2005) 164-169.
- [24] M. Clerc, J. Kennedy, The particle swarm-explosion, stability, and convergence in a multidimensional complex space, *IEEE transactions on Evolutionary Computation*, 6(1) (2002) 58-73.
- [25] I. Catton, Natural convection in enclosures, Proceedings of the Sixth International Heat Transfer Conference, (1978) 13-31.

Please cite this article using:

confined enclosures with free convection using blocks with PSO algorithm, *Applied Thermal Engineering*, 101 (2016) 79-91.

- [19] A. Farahmand, S. Payan, S.H. Sarvari, Geometric optimization of radiative enclosures using PSO algorithm, *International Journal of Thermal Sciences*, 60 (2012) 61-69.
- [20] Y. Shi, R.C. Eberhart, Parameter selection in particle swarm optimization, *International Conference on Evolutionary Programming*, (1998) 591-600.
- [21] R.I. Perez, K. Behdinan, Particle swarm approach for structural design optimization, *Computers & Structures*, 85(19-20) (2007) 1579-1588.

برای ارجاع به این مقاله از عبارت زیر استفاده کنید:



S. Payan and A. Azimifar, Minimization of Rate of Heat Transfer from Rectangular Cavities with Free Convection in

Various Aspect Ratios for Finding Characteristics of an Array of Adiabatic Thin Fins by PSO Algorithm, Amirkabir J.

Mech. Eng., 50(2) (2018) 295-308.

DOI: 10.22060/mej.2017.11795.5185